



УНИВЕРЗИТЕТ У БЕОГРАДУ ЕЛЕКТРОТЕХНИЧКИ ФАКУЛТЕТ

Булевар краља Александра 73, П.Ф. 35-54, 11120 Београд, Србија

Тел: +381 11 3248464, Факс: +381 11 3248681

На основу члана 30 Закона о високом образовању („Сл. Гласник РС“ бр. 76/05, 100/07 – аутентично тумачење, 97/08, 44/10, 93/12, 89/13 и 99/14), члана 103 Статута Универзитета у Београду („Гласник Универзитета у Београду“ бр. 162/11 – пречишћен текст, 167/12, 172/13 и 178/14), члана 79 Статута Електротехничког факултета Универзитета у Београду и члана 48 Правилника о докторским студијама Електротехничког факултета Универзитета у Београду, Наставно-научно веће на седници од 09.06.2020. године, донело је

ОДЛУКУ

Усваја се реферат Комисије у саставу: др Жељко Ђуровић, редовни професор, Универзитет у Београду – Електротехнички факултет у Београду, др Слободан Вукосавић, редовни професор, Универзитет у Београду-Електротехнички факултет у Београду, *PhD Cosimo Della Santina, Assistant Professor, Department of Cognitive Robotics, Delft University of Technology, Alessandro De Luca, Full professor, The Sapienza University of Rome, Department of Computer, Control and Management Engineering, Antonio Chella, Full Professor, University of Palermo, Department of Engineering, Filippo D'ippolito, Assistant Professor, University of Palermo, Department of Engineering*, о прегледу и оцени урађене докторске дисертације под насловом: **„Естимација крутости и адаптивно управљање код попустљивих робота“**, (енг. **“Stiffness estimation and adaptive control of soft robots”**) кандидата **Маје Трумић**, мастер инж.електротехнике и рачунарства.

Именује се комисија за усмену одбрану докторске дисертације у саставу: др Слободан Вукосавић, редовни професор (Универзитет у Београду – Електротехнички факултет), др *Alessandro De Luca*, редовни професор (*The Sapienza University of Rome – Department of Computer, Control and Management Engineering*), др *Cosimo Della Santina*, доцент, (*Delft University of Technology –Department of Cognitive Robotics*) и др *Antonio Chella*, редовни професор, (*University of Palermo – Department of Engineering*).

Реферат се упућује на разматрање Већу научних области техничких наука, које је одлуком под бројем 61206-2981/2-20 од 28.09.2020. године дало сагласност на предлог теме докторске дисертације.

Радови објављени у међународним часописима (M20):

Категорија M21:

Маја Трумић, Kosta Jovanović, Adriano Fagiolini „Decoupled Nonlinear Adaptive Control of Position and Stiffness for Pneumatic Soft Robots“, The International Journal of Robotics Research (SAGE), 2020, In press, impakt faktor: 4.7, DOI: 10.1177/0278364920903787, ISSN: 0278-3649. (научни доприноси (5) и (6))

Категорија M24:

Маја Трумић, Cosimo Della Santina, Kosta Jovanović, Adriano Fagiolini „Adaptive Control of Soft Robots Based on an Enhanced 3D Augmented Rigid Robot Matching“, IEEE Control System Letters, 2021, Vol. 5, No. 6, DOI: [10.1109/LCSYS.2020.3047737](https://doi.org/10.1109/LCSYS.2020.3047737), ISSN: 2475-1456. (научни доприноси (1) и (10))

Категорија M33:

Маја Трумић, Kosta Jovanović, Adriano Fagiolini Comparison of model-based simultaneous position and stiffness control techniques for pneumatic soft robots, In: *International Conference on*

Robotics in Alpe-Adria Danube Region, Springer, pp.218-226, 2020, DOI:10.1007/978-3-030-48989-2. (научни допринос (5))

Одлуку доставити Универзитету у Београду ради давања сагласности на исту.

Председник Наставно-научног већа

Проф. др Мило Томашевић